**Manual del Usuario - Robot Bluetooth/Seguidor de Línea**

**Integrantes:** Adell, De Blasi, Díaz Melión, Enrique, García Rabal y Gil Soria

**Curso:** 5to 2da Aviónica

Para operar de manera correcta el robot, lo primero que hay que tener en cuenta es la alimentación; es decir, para poder poner en funcionamiento el robot se consigue mediante una batería de 9 Volts. Para determinar si la alimentación es correcta y funciona, se debe verificar que las ruedas estén en buen estado, al igual que el cableado con sus respectivas soldaduras. Al hacer esto, se debe colocar en una superficie llana y variando la función que se le quiera aplicar, el tipo de forma o bien diseño que se le presente y quiera utilizar. De esa forma, el robot comenzará a operar según la función que se le quiera dar. Al momento de dejar de utilizarlo, simplemente se debe tocar el interruptor unido a la batería.

* **Recomendación a tener en cuenta:**

Al tratarse de un circuito de corriente continua, verifique que el sentido de la batería sea el correcto, con sus respectivo positivo y negativo, debido a que se quemará el microcontrolador y algunos componentes.